

# TP SdF N° 31

## Application du modèle de Cox à la maintenance prédictive

Ce TP porte sur le modèle de Cox et son utilisation dans le cadre d'une maintenance prédictive pour optimiser l'occurrence des interventions sur un matériel à partir de divers indicateurs d'état de dégradation.

1 - Présenter le modèle de Cox avec des covariables fixes ou évolutives en fonction du temps.

2 - Simuler l'occurrence de 100 défaillances d'un type de matériel dont le fonctionnement est régi par un modèle de COX à 3 covariables couplé à une loi de Weibull à 3 paramètres (on considérera des covariables uniformément réparties entre 0 et 10 et une loi de Weibull de paramètres  $\beta_0 = 1,5$ ,  $\sigma_0 = 2000$  et  $\gamma_0 = 100$ ).

3 - Effectuer un ajustement à partir des données simulées pour tenter de retrouver les 6 paramètres du modèle de deux manières différentes :

- par la méthode du maximum de vraisemblance,
- en maximisant la fonction de vraisemblance partielle de Cox.

4 - Trouver la date de maintenance optimale d'un équipement du type de ceux préalablement simulés, sachant que :

- L'évolution des covariables ont été observées sur l'équipement pendant une certaine durée (500 heures avec un pas de 50 heures),

- L'équipement doit respecter une exigence de sécurité exprimée sous la forme d'un taux de défaillance par heure à ne pas dépasser ( $5 \cdot 10^{-4}$ ).

On simulera les valeurs des covariables observées avec des lois de type  $X_i(t) = a_i t^{b_i}$ , auxquelles sera ajouté un bruit uniforme entre 0 et 0,05, en utilisant les paramètres suivants :

$a_1 : 0,000005$	$a_2 : -0,02$	$a_3 : 0,01$
$b_1 : 1,5$	$b_2 : 0,3$	$b_3 : 0,5$

## 1 - Le modèle de Cox

Le modèle PH (Proportional Hazards) de régression à risques proportionnels proposé par Cox<sup>1</sup>, est un modèle de vie accélérée dans lequel le taux de défaillance de base  $\lambda_0(t)$  est affecté par différentes covariables  $X_i$  favorisant ( $\beta_i > 0$ ) ou s'opposant ( $\beta_i < 0$ ) à l'apparition des défaillances :

$$\lambda(t) = \lambda_0(t) \times \exp(\sum \beta_i X_i)$$

Utilisé notamment en épidémiologie pour prendre en compte plusieurs facteurs de risque dans la survenue de maladies ou de décès, ce modèle est parfois employé en fiabilité pour tenir compte de certains facteurs de stress (charge, sollicitation, température, etc.).

A partir de données expérimentales, sa forme particulière permet d'estimer les coefficients  $\beta_i$  indépendamment de  $\lambda_0(t)$ , en maximisant la fonction de vraisemblance partielle de Cox qui ne s'intéresse qu'à l'ordre d'apparition des défaillances.

$$L(y_1, \dots, y_n, \beta_i) = \prod_{k=1}^n \frac{\exp(\sum \beta_i X_{ki})}{\sum_{j=k}^n \exp(\sum \beta_i X_{ji})}$$

En effet la probabilité que l'un des équipements survivant  $k$  soit concerné par l'une des défaillances est égale à :

$$p_k / \sum_j \text{survivants } p_j = \lambda_0(t) \times \exp(\sum \beta_i X_{ki}) \times \Delta t / \sum_j \text{survivants } \lambda_0(t) \times \exp(\sum \beta_i X_{ji}) \times \Delta t$$

soit  $\exp((\sum \beta_i X_{ki}) / \sum_j \text{survivants } \exp(\sum \beta_i X_{ji}))$

Ce modèle peut être également utilisé avec des covariables évolutives dans le temps  $X_i(t)$ . Dans le cadre d'une maintenance prédictive, il peut ainsi servir à optimiser l'occurrence des interventions sur un matériel à partir de divers indicateurs d'état de dégradation (niveau vibratoire, qualité du liquide de lubrification, échauffement du matériel, impédance d'un circuit électrique, etc.)

Mais il ne prend pas alors en compte un éventuel effet cumulatif des covariables. Ainsi, le taux de défaillance d'une machine pourra être affecté par la qualité de son huile à l'instant courant mais pas par l'évolution antérieure de celle-ci. Le modèle GPH (Generalized Proportional Hazards) de Bagdonavicius-Nikulin, qui ne fait pas l'objet du présent TP, permet de pallier cette limitation<sup>2</sup>.

Les coefficients  $\beta_i$  peuvent encore être estimés par la fonction de vraisemblance partielle de Cox si la valeur des covariables  $X_i(t)$  de tous les équipements est connue au moment de chacune des défaillances. Mais, cette condition est évidemment difficile à respecter dans le cadre du suivi opérationnel d'une flotte de matériels.

En revanche, si la valeur des covariables n'est mémorisée au moment des défaillances que sur les équipements concernés, un modèle entièrement paramétrique, de type Cox couplé à une loi de Weibull par exemple, peut être ajusté globalement par la méthode du maximum de vraisemblance, sous réserve d'utiliser un outil d'optimisation performant.

Par ailleurs, la fiabilité d'un équipement peut s'exprimer de la manière suivante :

$$R(t) = e^{-\int_0^t \lambda(\tau) d\tau} = e^{-\int_0^t \lambda_0(\tau) \exp(\sum \beta_i X_i(\tau)) d\tau} \quad \text{soit en intégrant par partie :}$$

<sup>1</sup> Cox D.R., « Regression models and life tables », journal of the Royal Statistical Society, series B, vol 34, n2, 1972, pages 187-220.

<sup>2</sup> Mikhail Nikulin, Vincent Couallier, Leo Gerville-Reache, « Accelerated Life and Degradation Models in Reliability and Safety: An Engineering Perspective », EA 2961, Statistique Mathématique et ses Applications, University Victor Segalen Bordeaux 2, Bordeaux, France

$$R(t) = e^{-[H_0(\tau) \exp(\sum \beta_i X_i(\tau))]_0^t + \int_0^t H_0(\tau) \exp(\sum \beta_i X_i(\tau))' d\tau} \quad \text{avec } H_0 \text{ la primitive de } \lambda_0$$

$$\text{ou } R(t) = R_0(t)^{\sum \beta_i X_i(t)} e^{\int_0^t H_0(\tau) \exp(\sum \beta_i X_i(\tau)) \sum \beta_i X_i'(\tau) d\tau}$$

Soit  $R(t) = R_0(t)^{\sum \beta_i X_i}$  si les covariables sont indépendantes du temps

## 2 - Simulation d'un modèle de COX couplé à une loi de Weibull

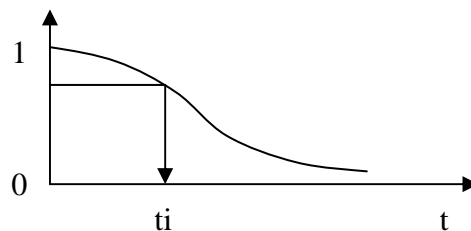
Dans le cas d'un modèle de COX couplé à une loi de Weibull, les différentes covariables  $X_i$  n'ont un effet que sur la valeur du paramètre  $\sigma$  :

$$\lambda(t) = \lambda_0(t) \times \exp(\sum \beta_i X_i) = \beta_0 (t - \gamma_0)^{\beta_0 - 1} / \sigma_0^{\beta_0} \times \exp(\sum \beta_i X_i) = \beta (t - \gamma)^{\beta - 1} / \sigma^\beta$$

$$\text{avec } \gamma = \gamma_0, \beta = \beta_0 \text{ et } 1/\sigma^\beta = 1/\sigma_0^{\beta_0} \times \exp(\sum \beta_i X_i)$$

$$\text{soit } \sigma = \sigma_0 \times \exp(-\sum \beta_i X_i / \beta)$$

Une durée de fonctionnement avant défaillance peut être simulée en tirant une valeur aléatoire entre 0 et 1 et en lui appliquant l'inverse de la fonction de répartition (ou de fiabilité) de la loi de Weibull qui le caractérise.



$$R(t) = 1 - F(t) = \exp(-[(t - \gamma)/\sigma]^\beta) \quad \text{Fonction inverse : } t = \gamma - \sigma * \ln(R(t))^{1/\beta}$$

$$\text{soit } t_i = \gamma + \sigma * (-\ln(\text{ALEA}()))^{1/\beta} \text{ ou}$$

$$\text{soit } t_i = \gamma_0 + \sigma_0 * (-\ln(\text{ALEA}()) / \exp(\sum \beta_i X_i))^{1/\beta_0} \text{ sous Excel}$$

Un jeu de 100 défaillances peut être ainsi simulé en considérant 3 covariables uniformément réparties entre 0 et 10 et une loi de Weibull de paramètres  $\beta_0 = 1,5$ ,  $\sigma_0 = 2000$  et  $\gamma_0 = 100$ .

## 3 - Ajustement à partir des données simulées

### 3.1 Méthode du maximum de vraisemblance

La méthode du maximum de vraisemblance consiste à rechercher la configuration de paramètres du modèle théorique qui donne la plus forte probabilité à l'occurrence d'un jeu de données et donc la densité de probabilité maximale pour les valeurs de celui-ci. On maximise alors le produit des densités (vraisemblance) ou plutôt la somme des logarithmes des densités (LNV) pour s'affranchir de problèmes numériques (produit de très petites valeurs).

La fonction de densité de probabilité d'une loi de Weibull s'exprime de la manière suivante :

$$f(t) = R(t) * \lambda(t) \text{ avec } R(t) = \exp(-[(t - \gamma)/\sigma]^\beta) \quad \text{et} \quad \lambda(t) = \beta (t - \gamma)^{\beta - 1} / \sigma^\beta \quad t \geq \gamma$$

Afin de s'affranchir de la condition  $t \geq \gamma$ , on peut exprimer la fiabilité et le taux de défaillance, sous Excel, au moyen des formules suivantes:

$$\lambda(T) = \beta * \text{MAX}(0; T - \gamma)^{(\beta-1)} / \sigma^\beta \quad R(T) = \text{EXP}(-((\text{MAX}(0; T - \gamma) / \sigma)^\beta)) \quad \text{avec } \sigma = \sigma_0 \times \exp(-\sum \beta_i X_i / \beta)$$

Par ailleurs, le calcul peut conduire à des résultats erronés durant l'optimisation si l'on cherche à calculer le logarithme d'une valeur nulle ou  $0^0$  qui n'est pas défini sous Excel. Aussi est-il nécessaire d'effectuer un test sur les valeurs des densités avant de sommer leurs logarithmes.

Réalisé par l'outil d'optimisation GENCAB, l'ajustement au jeu des 100 données préalablement simulées donne les résultats suivants :

Lois simulées				Lois ajustées			
Bêta :	1,5			Bêta :	1,61		
Sigma :	2000			Sigma :	2049		
Gamma :	100			Gamma :	99		
Bêta X :	0,5			Bêta X :	0,54		
Bêta Y :	-0,2			Bêta Y :	-0,19		
Bêta Z :	0,3			Bêta Z :	0,33		

Simu :	Xi	Yi	Zi	T	Lbd1	R1	f(T)	LN(f(T))	LNV -659,853
	5,50	0,78	8,71	137					
	2,81	3,14	2,89	965	0,002929	0,766472	0,002245	0,002245	-6,09892
	4,31	1,01	2,39	245	0,002381	0,786882	0,001874	0,001874	-6,27986
	4,71	8,75	5,44	261	0,01529	0,384311	0,005876	0,005876	-5,13688
	8,37	1,93	2,01	199					

On retrouve approximativement les 6 paramètres du modèle utilisés pour simuler les données.

Le fichier Excel correspondant est accessible en cliquant sur l'icône ci après :



### 3.1 Utilisation de la fonction de vraisemblance partielle de Cox

A partir du même jeu de données préalablement trié, les paramètres  $\beta_i$  ont été calculés en maximisant la fonction de vraisemblance partielle de Cox.

Présentés ci-dessous, les résultats obtenus sont peu différents des précédents.

### Modèle de Cox (Vraisemblance partielle)

Lois simulées				Paramètres ajustés			
Bêta :	1,5			Bêta X :	0,52		
Sigma :	2000			Bêta Y :	-0,19		
Gamma :	100			Bêta Z :	0,33		
Bêta X :	0,5						
Bêta Y :	-0,2						
Bêta Z :	0,3						

Simu :	Xi	Yi	Zi	T	Exp( $\sum \beta_i X_i$ )	Proba	LN(Proba)	LNV -321,147
	9,71	7,87	4,64	218				
	6,81	2,53	9,37	100	171,3414	0,013618	0,013618	-4,29633
	8,95	8,52	6,58	106	329,1065	0,026519	0,026519	-3,62989
	9,00	8,45	8,46	108	635,7265	0,052622	0,052622	-2,94463
	8,65	5,87	9,54	109				

Fichier Excel :



Vraisemblance partielle de Cox

## 4 – Maintenance prédictive

Les valeurs des 3 covariables, observées sur l'équipement pendant 500 heures avec un pas de 50 heures, ont été simulées en considérant des lois de type  $X_i(t) = a_i t^{b_i}$ , avec les paramètres ci-dessous, plus un bruit uniforme entre 0 et 0,05.

$$\begin{matrix} a_1 : 0,000005 & a_2 : -0,02 & a_3 : 0,01 \\ b_1 : 1,5 & b_2 : 0,3 & b_3 : 0,5 \end{matrix}$$

A partir des données simulées, ces mêmes lois ont été ajustées par la méthode des moindres carrés afin de pouvoir prédire la valeur des covariables au-delà de la durée d'observation de 500 heures.

La date de maintenance optimale de l'équipement a alors été calculée afin que son taux de défaillance ne dépasse pas le seuil de  $5 \cdot 10^{-4}$  pannes par heure de fonctionnement.

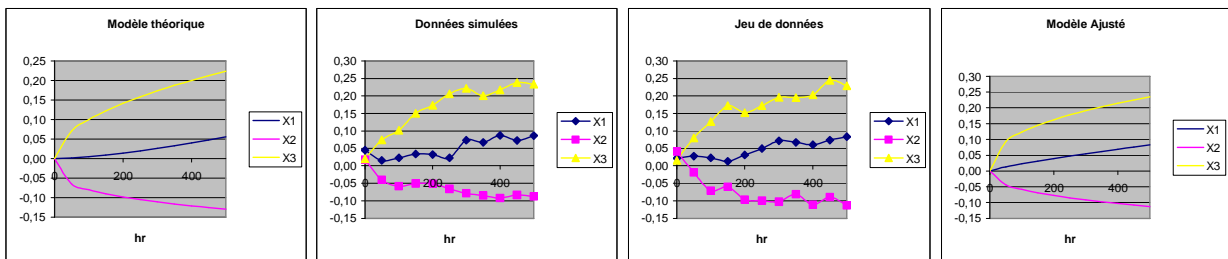
La valeur de  $T = 815$  heures a été obtenue en résolvant par optimisation l'équation suivante.

$$\lambda(T) = \text{EXP}(\beta_1 * a_1 T^{b_1} + \beta_2 * a_2 T^{b_2} + \beta_3 * a_3 T^{b_3}) * \beta * \text{MAX}(0; T - \gamma)^{\beta-1} / \sigma^\beta = 5 \cdot 10^{-4}$$

En fait, l'ajustement des lois d'évolution des covariables et l'estimation de la valeur de  $T$ , présentés ci-dessous, ont été réalisés simultanément par une optimisation globale à 7 paramètres afin de simplifier les traitements.

### Maintenance prédictive (date optimale avec taux de défaillance > seuil)

Lois théorique	Modèle Théorique	Simulation	Jeu de données	Moindres carrés	Ajustement	Loi de Cox
$a_1 : 5E-06$	T	$X_1$ $X_2$ $X_3$	$X_1$ $X_2$ $X_3$	$X_1$ $X_2$ $X_3$ $\Sigma \epsilon^2$	$a_1 : 0,00056$	$\beta : 1,61$
$b_1 : 1,5$	0	0,00 0,00 0,00	0,04 0,02 0,02	0,02 0,04 0,02 0,002	$b_1 : 0,80324$	$\sigma : 2049$
$a_2 : -0,02$	50	0,00 -0,06 0,07	0,02 -0,04 0,07	0,03 -0,02 0,08 0,001	$a_2 : -0,00884$	$\gamma : 99$
$b_2 : 0,3$	100	0,01 -0,08 0,10	0,02 -0,06 0,10	0,02 -0,07 0,13 2E-04	$b_2 : 0,40979$	$\beta_1 : 0,54$
$a_3 : 0,01$	150	0,01 -0,09 0,12	0,03 -0,05 0,15	0,01 -0,06 0,17 0,001	$a_3 : 0,01933$	$\beta_2 : -0,19$
$b_3 : 0,5$	200	0,01 -0,10 0,14	0,03 -0,05 0,17	0,03 -0,10 0,15 5E-04	$b_3 : 0,40188$	$\beta_3 : 0,33$
Bruit uniforme	250	0,02 -0,10 0,16	0,02 -0,07 0,21	0,05 -0,10 0,17 3E-04		
entre +/- 0,05	300	0,03 -0,11 0,17	0,07 -0,08 0,22	0,07 -0,10 0,20 4E-04		
	350	0,03 -0,12 0,19	0,07 -0,08 0,20	0,06 -0,10 0,20 4E-04		
	400	0,04 -0,12 0,20	0,09 -0,09 0,22	0,07 -0,10 0,21 3E-04		
	450	0,05 -0,13 0,21	0,07 -0,08 0,24	0,08 -0,11 0,23 7E-04		
	500	0,06 -0,13 0,22	0,09 -0,09 0,23	0,08 -0,11 0,23 4E-05		
	$T_M$				$T : 815$	$\lambda : 5,00E-04$
						Objectif : $5,00E-04$
						$7,21E-11$
						$\epsilon : 7,39E-03$



Fichier Excel :



Maintenance prédictive